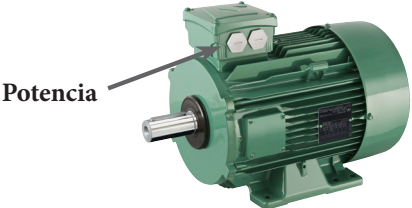

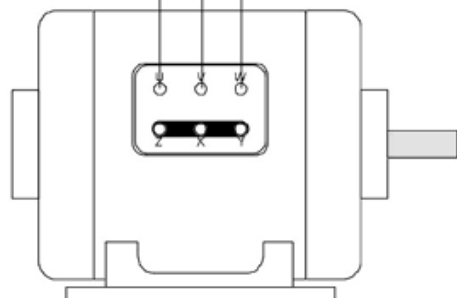
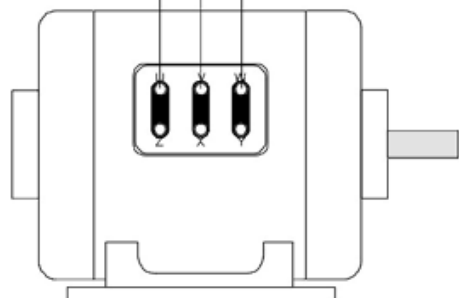
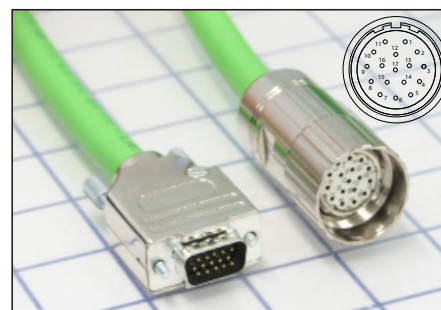
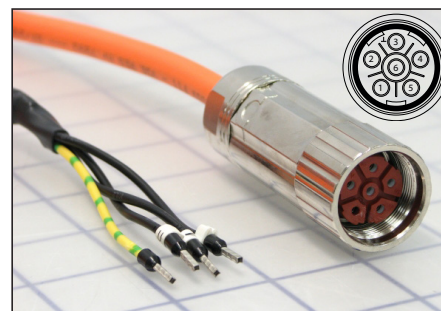
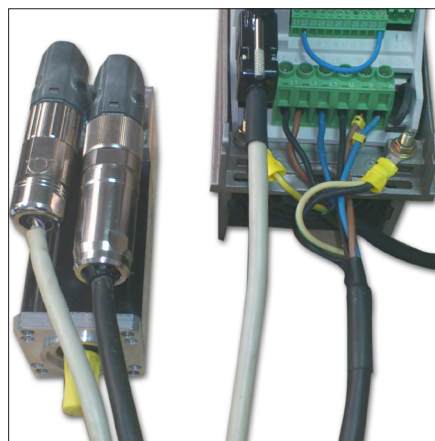
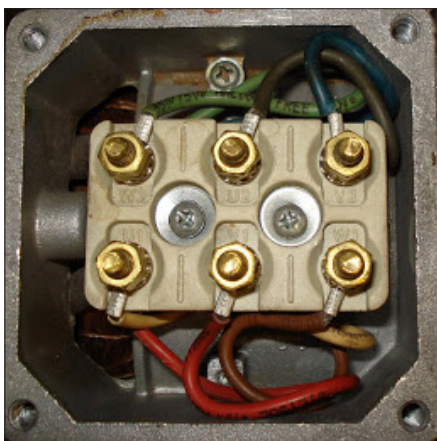


COMPARATIVA ENTRE EL MOTOR DE INDUCCIÓN Y EL SERVOMOTOR (SERVOBRUSHLESS)

Variables	Motor de inducción C.A. 	Servomotor (servobrushless) 
<i>Respuesta dinámica</i>	Variable	Inmediata
<i>Tiempos de respuesta</i>	Del orden de segundos	Del orden de milisegundos
<i>Par de arranque</i>	> 1.6 Tnom	> 3.5 Tnom
<i>Grado de protección</i>	IP54	IP66
<i>Precisión de posicionamiento</i>	No permite gran precisión	Error <0.1° o 0.01mm
<i>Chapa magnética</i>	Acero al carbono	Tierras raras (neodimio, samario, cobalto)
<i>Potencia de campo magnético</i>	1	10 veces superior
<i>Precisión en velocidad</i>	Error ±1%	Error ±0,01%
<i>Temperatura de trabajo</i>	130°C (con ventilación)	145°C (sin ventilación en régimen continuo)

COMPARATIVA ENTRE EL CONEXIONADO DE UN MOTOR DE INDUCCIÓN Y UN SERVOMOTOR (SERVOBRUSHLESS)



MOTOR de 220/380V en TRIANGULO

MOTOR de 220/380V en ESTRELLA

Clavija	Función con freno	Función sin freno
1	Fase U (R)	Fase U (R)
2	Fase V (S)	Fase V (S)
3	Tierra	Tierra
4	Fase W (T)	Fase W (T)
5	Freno	-
6	Freno	-

Clavija	Encoder inc.	Encoder abs.
1	Termistor	Termistor
2	Termistor	Termistor
3	-	Pantalla (óptico)
4	S1	-
5	S1 negado	-
6	S2	-
7	S2 negado	-
8	S3	+ Reloj
9	S3 Negado	- Reloj
10	Canal A	+ Cos
11	Canal Z	+ Datos
12	Canal Z negado	- Datos
13	Canal A negado	- Cos
14	Canal B	+ Sen
15	Canal B negado	- Sen
16	+ Voltios	+ Voltios
17	0 Voltios	0 Voltios